

## DAFTAR PUSTAKA

- Abidin, h. z. (2007). Penentuan Posisi dengan GPS dan Aplikasinya. In (*3rd ed.*). *Jakarta, Indonesia: PT. Pradnya Paramita.* (Vol. 6). Jakarta: PT Pradnya Paramita.
- Adil, A. (2017). *Sistem Informasi Geografis* (I). Yogyakarta: Penerbit ANDI.
- Ananda, R. (2018). *40 Project Robotic dan Aplikasi Android*. Yogyakarta: Deepublish.
- ArduPilot. (2019). Mission Planner Overview. Retrieved July 2, 2019, from <http://ArduPilot.org/planner/docs/mission-planner-overview.html>
- Arifin, F., Muslikhin, Mahali, M. I., Satrio, M. A., Julianto, D., & Aliyavi, A. (2015). *Rancang Bangun Quadcopter Dilengkapi dengan Automatic Navigation GPS Control dan Camera Stabilizer sebagai Alat Bantu Monitoring Lalu Lintas dengan Live Streaming System*.
- BPS-Statistics Indonesia. (2016). *Statistics of Marine and Coastal Recources*. Jakarta: Badan Pusat Statistik Indonesia.
- Dir Plol Air Polda Metro Jaya. (2011). *S.O.P ( Standar Operasional Prosedur ) Patroli dan Pengawalan Perairan Direktorat Polisi Perairan Polda Metro Jaya*. Jakarta.
- Habibie, M. F. (2008). *Tinjauan Kriminologi Terhadap Fungsi Patroli Polisi Dalam Penanggulangan Suatu Tindak Kejahatan (Studi Pada Poltubes Medan)*.
- Hamzah, M., Manfaat, D., & Katamaran, A. (2016). *Desain Kapal Penumpang Katamaran untuk Rute*. 5(2).
- Hidayat, R., & Mardiyanto, R. (2017). Pengembangan Sistem Navigasi Otomatis Pada UAV (Unmanned Aerial Vehicle) dengan GPS(Global Positioning System) Waypoint. *Jurnal Teknik ITS*, 5(2). <https://doi.org/10.12962/j23373539.v5i2.16342>
- Kadir, A. (2016). *Simulasi Arduino*. Jakarta: Elex Media Komputindo.
- Manley, J. E. (2008). *Unmanned Surface Vehicles, 15 Years of Development / J.E. Manley // OCEANS. – 2008. – 4 p. 1–4*.
- Naeem, W., Xu, T., Sutton, R., & Tiano, A. (2008). The design of a navigation, guidance, and control system for an unmanned surface vehicle for environmental monitoring. *Proceedings of the Institution of Mechanical Engineers Part M: Journal of Engineering for the Maritime Environment*, 222(2), 67–79. <https://doi.org/10.1243/14750902JEME80>

- Pane, S. F., & Kurniawan, A. F. (2019). *Panduan Smart Conveyor*. Bandung: Kreatif.
- Purjono, B. S. (2016). *Pengantar Patroli Laut*. Jakarta: Kementerian Keuangan Republik Indonesia Badan Pendidikan dan Pelatihan Keuangan Pusdiklat Bea dan Cukai.
- Randis, & Rahmawaty, P. (2016). *Rancang Bagun Quadcopter Sebagai Alat Pemantau Titik Koordinat Api dengan Menggunakan GPS Sebagai Upaya Penanggulangan Kebakaran Hutan*.
- Setiawardhana, Wasista, S., & Saraswati, D. A. (2019). *19 Jam Belajar Cepat Arduino: Edisi Revisi*. Jakarta: Bumi Aksara.
- Suja, M. J. J., Sulistiyanti, S. R., & Komarudin, M. (2017). Sistem Navigasi pada Unmanned Surface Vehicle untuk Pemantauan Daerah Perairan. *Electrician*, 11(1), 32–43. <https://doi.org/10.23960/ELC.V11N1.2013>
- Suryadi, H., & Bunawan. (1996). *Pengantar Implementasi dan Pemeliharaan Sitem Informasi*. Penerbit Gunadarma.
- Yan, R. jian, Pang, S., Sun, H. bing, & Pang, Y. jie. (2010). Development and missions of unmanned surface vehicle. *Journal of Marine Science and Application*, 9(4), 451–457. <https://doi.org/10.1007/s11804-010-1033-2>

